

## TD 6 : Qualification de Arrow-Hurvicz-Uzawa

lionel.rieg@ensiie.fr

### Exercice 1

On considère le problème suivant :

$$\text{minimiser } f(x) \text{ s.c. (sous contraintes) pour tout } i \leq n, g_i(x) \leq 0 \quad (\text{P})$$

On note  $S = \{x \mid \forall i \leq n, g_i(x) \leq 0\}$  l'ensemble des solutions réalisables.

Soit  $x^*$  réalisable. On définit  $I(x^*) = \{i \mid g_i(x^*) = 0\}$  les contraintes saturées par  $x^*$ .

On suppose que :

- pour  $i \notin I(x^*)$ ,  $g_i$  est continue en  $x^*$ ,
- pour  $i \in I(x^*)$ ,  $g_i$  est concave et de classe  $\mathcal{C}^1$  sur  $\mathbb{R}^n$ .

On note  $F(x^*) = \{y \mid \forall i \in I(x^*), \nabla g_i(x^*) \cdot y \leq 0\}$ .

On cherche à montrer que  $x^*$  est qualifié.

1. Soit  $y \in F(x^*)$ . On pose  $x_k = x^* + \frac{1}{k}y$ . Montrer que  $x_k$  est réalisable pour  $k$  suffisamment grand.
2. En déduire que  $x^*$  est qualifié, *i.e.* que  $F(x^*) = T(S, x^*)$ , où  $T(S, x^*)$  est le cône tangent à  $S$  en  $x^*$ .
3. Application :

On prend  $g_1(x) = -x_1^2 - x_2^2 + 1 \leq 0$ ,  $g_2(x) = x_1 - 1 \leq 0$ ,  $f(x) = x_1 - x_2$  et  $x^* = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

- (a) Montrer que  $x^*$  ne vérifie pas la qualification de Cottle.
- (b) Montrer que  $x^*$  est qualifié et expliciter le cône tangent en  $x^*$ .
- (c) En déduire que  $x^*$  n'est pas minimum local de (P).

### Exercice 2

On considère le problème suivant :

$$\min f(x) \text{ s.c. } x \in S = \{x \mid Ax \leq b\}$$

1. Montrer que tout  $x \in S$  est qualifié.
2. Donner  $T(S, x)$  pour  $x \in S$  ainsi que la condition nécessaire d'optimalité.
3. Montrer que si  $f$  est convexe, alors la condition est suffisante pour l'optimalité globale.
4. Application :

Soit le problème  $\min 2x_1 + x_2$  s.c.  $\begin{cases} x_1 + x_2 \geq 1 \\ x_1 \geq 0 \\ x_2 \geq 0 \end{cases}$ .

Montrer que  $x^{(0)} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  n'est pas minimum et que  $x^{(1)} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$  est minimum global.

**Exercice 3**

Soit  $C$  un convexe de  $\mathbb{R}^n$  et  $x \in C$ .

1. Montrer que  $C \setminus \{x\} \subseteq T(C, x)$ .
2. On appelle  $\text{c\^one}(A)$  le plus petit c\^one contenant  $A$ . Montrer que  $T(C, x) = \overline{\text{c\^one}(C \setminus \{x\})}$ .
3. En d\^eduire que  $T(C, x)$  est convexe.
4. Soit  $C = \{(x_1, x_2) \mid x_1 > 0, x_2 > 0\}$ . Donner  $T(C, 0)$  et v\^erifier que  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \in T(C, 0)$ .

## Solutions

- **Exercice 1** 1. Pour montrer que  $x_k$  est réalisable, on montre que les contraintes  $g_i(x_k) \leq 0$  sont vérifiées. Pour cela, on distingue deux cas, suivant que  $i \in I(x^*)$  ou non.
- $i \in I(x^*)$  : Puisque  $g_i$  est  $\mathcal{C}^1$ , la caractérisation des fonctions concaves donne :

$$g_i(x_k) - \underbrace{g_i(x^*)}_{=0} \leq \nabla g_i(x^*) \cdot (x_k - x^*) = \nabla g_i(x^*) \cdot \frac{1}{k}y$$

Par hypothèse sur  $y$ , on sait que  $\nabla g_i(x^*) \cdot y \leq 0$ , ce qui donne au final  $g_i(x_k) \leq 0$ .

- $i \notin I(x^*)$  : Puisque  $x^*$  est réalisable est que  $g_i(x^*) \leq 0$  n'est pas saturée, on a  $g_i(x^*) < 0$ . La suite  $(x_k)_{k \in \mathbb{N}}$  tend vers  $x^*$  et  $g_i$  est continue, donc  $g_i(x_k)$  tend vers  $g_i(x^*) < 0$ . En particulier, à partir d'un certain rang, on a  $g_i(x_k) \leq 0$ .
2. L'inclusion  $T(S, x^*) \subseteq F(x^*)$  vient du cours. Montrer la réciproque demande d'exhiber deux suites  $(x_k)$  et  $(\lambda_k)$  telles que  $x_k \xrightarrow{k \rightarrow +\infty} x^*$  et  $\lambda_k(x_k - x^*) \xrightarrow{k \rightarrow +\infty} y$ . En prenant la suite  $(x_k)$  définie avant, on a déjà  $x_k \rightarrow x^*$  et  $x_k - x^* = \frac{1}{k}y$ . De ce fait, en posant  $\lambda_k = k$ , on a  $\lambda_k(x_k - x^*) = y$  donc en particulier  $\lambda_k(x_k - x^*) \rightarrow y$ .
3. (a) On a  $I(x^*) = \{1, 2\}$ ,  $\nabla g_1(x^*) = \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \end{pmatrix}$  et  $\nabla g_2(x^*) = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ . On en tire :

$$F_0(x^*) = \{y \mid \forall i \in I(x^*). \nabla g_i(x^*) \cdot y < 0\} = \{y \mid -2y_1 < 0, y_1 < 0\} = \emptyset$$

Ainsi, la qualification de Cottle ( $F_0(x^*) \neq \emptyset$ ) ne s'applique pas.

- (b) Les fonctions  $g_1$  et  $g_2$  sont concaves et  $\mathcal{C}^1$  donc d'après les questions précédentes,  $x^*$  est qualifié et

$$T(S, x^*) = F(x^*) = \{y \mid \forall i \in I(x^*). \nabla g_i(x^*) \cdot y < 0\} = \{y \mid -2y_1 \leq 0, y_1 \leq 0\} = \{y \mid y_1 = 0\}$$

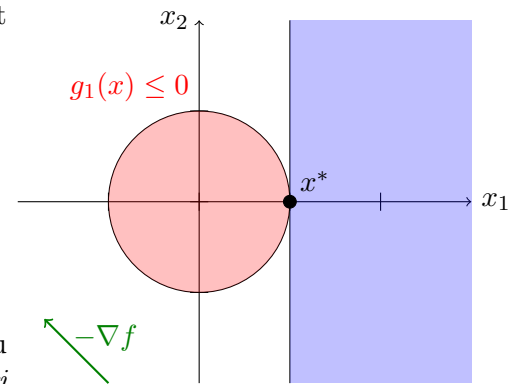
- (c) Puisque  $x^*$  est qualifié, les conditions de Kuhn-Tucker sont nécessaires pour avoir un minimum local.

$$K.T. \quad \exists \lambda_1, \lambda_2 \geq 0, \nabla f(x^*) + \lambda_1 \nabla g_1(x^*) + \lambda_2 \nabla g_2(x^*) = 0$$

Ici, cela donne :

$$\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix} + \lambda_1 \begin{pmatrix} -2 \\ 0 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Il n'y a pas de solution à cause de la second composante du vecteur. Ainsi,  $x^*$  n'est pas minimum local de (P), *a fortiori* pas minimum global.



### ► Exercice 2

1. les contraintes sont affines donc concaves et  $\mathcal{C}^1$  (en particulier  $\mathcal{C}^0$ ) et on peut donc appliquer l'exercice précédent : la qualification de Arrow-Hurvicz-Uzawa permet de conclure.
2. On a besoin de distinguer les contraintes saturées. On décompose donc la matrice  $A$  en deux sous-parties :  $A_1$  contient les contraintes saturées et  $A_2$  les contraintes non saturées. Au besoin, on réordonne les lignes de  $A$ . On décompose de même  $b$ , ce qui donne au final :

$$A = \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \end{pmatrix} \quad \text{et} \quad b = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \end{pmatrix} \quad \text{avec} \quad \begin{cases} A_1 x = b_1 \\ A_2 x < b_2 \end{cases}$$

On a alors  $T(S, x^*) = F(x) = \{y \mid \forall i \in I(x^*), \nabla g_i(x^*) \cdot y \leq 0\} = \{y \mid A_1 y \leq 0\}$ .

La condition nécessaire d'optimalité au premier ordre est  $\forall y \in T(S, x^*) = \{y \mid A_1 y \leq 0\}, \nabla f(x^*) \cdot y \geq 0$ .

3. Soit  $z \in S$ . On veut montrer que  $f(z) \geq f(x)$ .

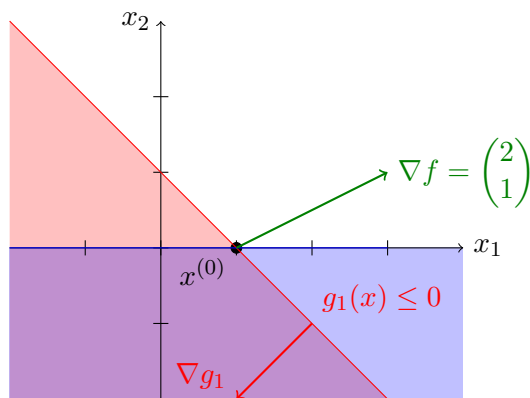
Si  $f$  est convexe sur  $S$ , la caractérisation des fonctions convexes au premier ordre donne  $\forall x, z \in S, f(z) - f(x) \geq \nabla f(x) \cdot (z - x)$ . Or  $z - x \in T(S, x^*) = F(x^*)$  car  $A_1(z - x) = \underbrace{A_1 z}_{\leq b_1} - \underbrace{A_1 x}_{=b_1} \leq b_1 - b_1 = 0$ .

La condition nécessaire de la question précédente combinée à la convexité de  $f$  donne :

$$f(z) - f(x) \geq \nabla f(x) \cdot (z - x) \geq 0$$

et  $x$  est donc un minimum global.

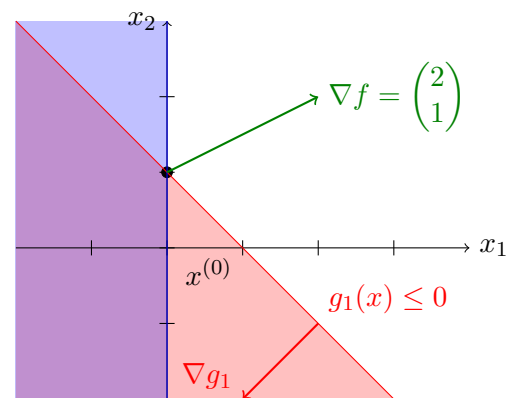
4. Sur les deux figures, le cône tangent (translaté au point courant) est la partie non colorée du dessin.



$T(S, x^{(0)})$  est donné par  $\begin{cases} -d_1 - d_2 \leq 0 \\ -d_2 \leq 0 \end{cases}$

On a  $\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \in T(S, x^{(0)})$  mais  $\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} = -1$ .

La condition nécessaire de minimum local n'est donc pas remplie.



$T(S, x^{(1)})$  est donné par  $\begin{cases} -d_1 - d_2 \leq 0 \\ -d_1 \leq 0 \end{cases}$

On a  $\nabla f(x^{(1)}) = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $\begin{pmatrix} 2 \\ 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} d_1 \\ d_2 \end{pmatrix} = 2d_1 + d_2 = \underbrace{d_1}_{\geq 0} + \underbrace{d_1 + d_2}_{\geq 0} \geq 0$ .

Puisque  $f$  est linéaire (donc convexe), la condition nécessaire est suffisante pour dire que  $x^{(1)}$  est un minimum global.

### ► Exercice 3

1. Prenons  $y \in C$  différent de  $x$ . On pose  $x_k = x + \frac{1}{k}(y - x)$ . Il appartient à  $C$  car il est sur le segment  $[xy]$  puisque  $0 < \frac{1}{k} \leq 1$ . De plus, on a  $x_k \xrightarrow{k \rightarrow +\infty} x$  et  $k(x_k - x) = y - x$  donc  $\lambda_k = k$  donne  $\lambda_k(x_k - x) \xrightarrow{k \rightarrow +\infty} y - x$ .

2. On montre la double inclusion.

$\Leftarrow$  Puisque  $C \setminus \{x\}$  est convexe, le cône engendré par  $C \setminus \{x\}$  est égal au cône convexe engendré par  $C \setminus \{x\}$ . De plus, puisque  $T(C, x)$  est un cône, on a par définition de cône( $C \setminus \{x\}$ ),  $\text{cône}(C \setminus \{x\}) \subseteq T(C, x)$ . Enfin, vu que  $T(C, x)$  est fermé, on a bien  $\text{cône}(C \setminus \{x\}) \subseteq T(C, x)$ .

$\Rightarrow$  Soit  $y \in T(C, x)$ . Il existe donc des suites  $x_k$  et  $\lambda_k$  telles que  $x_k \in C$ ,  $x_k \xrightarrow{k \rightarrow +\infty} x$  et  $\lambda_k(x_k - x) \xrightarrow{k \rightarrow +\infty} y - x$ . Puisque  $x_k \in C$ ,  $x_k - x \in \text{cône}(C \setminus \{x\})$  donc  $\lambda_k(x_k - x) \in \text{cône}(C \setminus \{x\})$  et enfin  $y \in \overline{\text{cône}(C \setminus \{x\})}$ .

On peut remarquer que l'inclusion  $T(C, x) \subseteq \overline{\text{cône}(C \setminus \{x\})}$  n'utilise pas la convexité de  $C$ .

3. On a  $T(C, x) = \overline{\text{cône}(C \setminus \{x\})}$ . Or  $\text{cône}(C \setminus \{x\})$  est convexe et l'adhérence préserve la convexité donc  $T(C, x)$  est convexe.
4. On a  $T(C, x) = \overline{\text{cône}(C \setminus \{x\})} = \overline{\text{cône}(C)}$  car  $0 \in \overline{C}$ . De plus,  $C$  est un cône donc  $\text{cône}(C) = C$  qui donne  $\overline{\text{cône}(C)} = \overline{C}$ .

Pour montrer que  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$  est dans  $T(C, 0)$ , on doit trouver une suite  $x_k$  qui « tend horizontalement » vers  $x$ .

On prend  $x_k = \begin{pmatrix} 1/k \\ 1/k^2 \end{pmatrix}$  et  $\lambda_k = k$ . on a alors  $x_k \xrightarrow{k \rightarrow +\infty} x$  et  $\lambda_k(x_k - 0) = k \begin{pmatrix} 1/k \\ 1/k^2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1/k \end{pmatrix} \xrightarrow{k \rightarrow +\infty} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ .

