

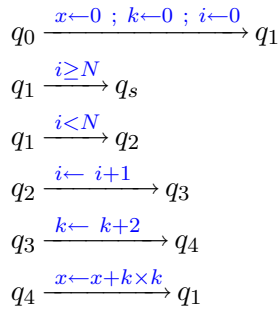
Exercice 1 – Somme des carrés des N premiers entiers pairs

PROGRAMME

```

1  x:=0 ; k:= 0 ; i:=0 ;
2  while(i < N){
3      i:= i + 1 ;
4      k:= k + 2 ;
5      x:= x + k * k ;
6  }
```

Q1. (1 pt) Dessinez l'automate correspondant au programme précédent.



Q2. (1 pt) Faites quelques exécutions pour trouver l'égalité qui relie les variables k et i .

Q3. (8 pt) Montrez par la technique de Floyd-Dijkstra-Hoare que l'état de sortie du programme précédent vérifie la propriété $x = \frac{2N(N+1)(2N+1)}{3}$

SOLUTION

$$\begin{aligned}
 \psi_s &\stackrel{def}{=} x = \frac{2N(N+1)(2N+1)}{3} \\
 \psi_1 &\stackrel{def}{=} i \leq N \wedge x = \frac{2i(i+1)(2i+1)}{3} \wedge k = 2i \\
 \psi_4 &\stackrel{def}{=} \psi_1[x \leftarrow x + k^2] \equiv i \leq N \wedge x + k^2 = \frac{2i(i+1)(2i+1)}{3} \wedge k = 2i \\
 \psi_3 &\stackrel{def}{=} \psi_4[k \leftarrow k + 2] \equiv i \leq N \wedge x + (k + 2)^2 = \frac{2i(i+1)(2i+1)}{3} \wedge k + 2 = 2i \\
 \psi_2 &\stackrel{def}{=} \psi_3[i \leftarrow i + 1] \equiv i + 1 \leq N \wedge x + (k + 2)^2 = \frac{2(i+1)((i+1)+1)(2(i+1)+1)}{3} \wedge k + 2 = 2(i + 1) \\
 \psi_0 &\stackrel{def}{=} \psi_1[x \leftarrow 0; k \leftarrow 0; i \leftarrow 0] \equiv 0 \leq N \wedge 0 = \frac{2(0)((0)+1)(2(0)+1)}{3} \wedge 2 = 2 \times 0 \equiv 0 \leq N
 \end{aligned}$$

Vérification des invariants :

$$\begin{array}{c}
 \overbrace{i \leq N \wedge x = \frac{2i(i+1)(2i+1)}{3} \wedge k = 2i}^{\psi_1} \wedge \overbrace{i < N}^{test} \\
 \underbrace{\hspace{10em}}_A \quad \underbrace{\hspace{2em}}_B \\
 \xRightarrow{?} \\
 \overbrace{i + 1 \leq N \wedge x + (k + 2)^2 = \frac{2(i+1)((i+1)+1)(2(i+1)+1)}{3} \wedge k + 2 = 2(i + 1)}^{\psi_2} \\
 \underbrace{\hspace{2em}}_{test} \quad \underbrace{\hspace{10em}}_{d'apres A \wedge B} \quad \underbrace{\hspace{2em}}_B
 \end{array}$$

Q4. (1 pt) En déduire les conditions initiales du programme qui garantissent la propriété de correction à l'état de sortie.

Exercice 2 – Somme des carrés des K premiers entiers impairs

PROGRAMME

```

1  r:=0 ; u:= 1 ; j:=0 ;
2  while(j < K){
3      r:= r + u * u ;
4      j:= j + 1 ;
5      u:= u + 2 ;
6  }
```

Q5. (1 pt) Dessinez l'automate correspondant au programme précédent.

$$\begin{aligned}
 q_0 &\xrightarrow{r \leftarrow 0 ; u := 1 ; j \leftarrow 0} q_1 \\
 q_1 &\xrightarrow{j \geq K} q_s \\
 q_1 &\xrightarrow{j < K} q_2 \\
 q_2 &\xrightarrow{r \leftarrow r + u \times u} q_3 \\
 q_3 &\xrightarrow{j \leftarrow j + 1} q_4 \\
 q_4 &\xrightarrow{u \leftarrow u + 2} q_1
 \end{aligned}$$

Q6. (1 pt) Faites quelques exécutions pour trouver l'égalité qui relie les variables u et j .

Q7. (8 pt) Montrez par la technique de Floyd-Dijkstra-Hoare que l'état de sortie du programme précédent vérifie la propriété $r = \frac{K(2K-1)(2K+1)}{3}$

SOLUTION

$$\begin{aligned}
 \psi_s &\stackrel{def}{=} r = \frac{K(2K-1)(2K+1)}{3} \\
 \psi_1 &\stackrel{def}{=} j \leq K \wedge r = \frac{j(2j-1)(2j+1)}{3} \wedge u = 2j + 1 \\
 \psi_4 &\stackrel{def}{=} \psi_1[u \leftarrow u + 2] \equiv j \leq K \wedge r = \frac{j(2j-1)(2j+1)}{3} \wedge u + 2 = 2j + 1 \\
 \psi_3 &\stackrel{def}{=} \psi_4[j \leftarrow j + 1] \equiv j + 1 \leq K \wedge r = \frac{j+1(2j+1-1)(2j+1+1)}{3} \wedge u + 2 = 2(j + 1) + 1 \\
 \psi_2 &\stackrel{def}{=} \psi_3[r \leftarrow r + u^2] \equiv j + 1 \leq K \wedge r + u^2 = \frac{j+1(2j+1-1)(2j+1+1)}{3} \wedge u = 2j + 1 \\
 \psi_0 &\stackrel{def}{=} \psi_1[r \leftarrow 0 ; u \leftarrow 1 ; j \leftarrow 0] \equiv 0 \leq K \wedge 0 = \frac{(0)(2(0)-1)(2(0)+1)}{3} \wedge 1 = 2 \times 0 + 1 \equiv 0 \leq K
 \end{aligned}$$

Vérification des invariants :

$$\begin{aligned}
 &\overbrace{j \leq K \wedge r = \frac{j(2j-1)(2j+1)}{3} \wedge u = 2j + 1}^{\psi_1} \wedge \overbrace{j < K}^{test} \\
 &\quad \underbrace{\hspace{10em}}_A \quad \underbrace{\hspace{10em}}_B \\
 &\xrightarrow{?} \\
 &\overbrace{j + 1 \leq K \wedge r + u^2 = \frac{j+1(2j+1-1)(2j+1+1)}{3} \wedge u = 2j + 1}^{\psi_2} \\
 &\quad \underbrace{\hspace{10em}}_{d'apres A \wedge B} \quad \underbrace{\hspace{10em}}_B
 \end{aligned}$$

Q8. (1 pt) En déduire les conditions initiales du programme qui garantissent la propriété de correction à l'état de sortie.